

Conclusão

Conclusão

Neste capítulo, você aprendeu a trabalhar com sinais analógicos no Arduino, tanto para **ler entradas analógicas** de sensores quanto para **gerar saídas analógicas simuladas** com PWM. Você também aprendeu a usar a função `analogRead()` para ler valores de sensores e `analogWrite()` para controlar dispositivos com precisão, como motores e LEDs. Essas técnicas são fundamentais para o controle mais fino de projetos de eletrônica interativa, permitindo trabalhar com variações contínuas, em vez de apenas liga/desliga.

No próximo capítulo, exploraremos o controle de **motores e servomotores**, ampliando as possibilidades de automação e robótica em seus projetos Arduino.

Revision #1

Created 21 September 2024 21:53:04 by Ricardo Veiga

Updated 21 September 2024 21:53:23 by Ricardo Veiga